

ИНЖЕНЕРНАЯ ГЕОМЕТРИЯ И КОМПЬЮТЕРНАЯ ГРАФИКА

УДК 514. 185

Л. К. КУЛИКОВ

Омский государственный
технический университет

НЕКОТОРЫЕ СВОЙСТВА ОРТОГОНАЛЬНОГО ПРОЕЦИРОВАНИЯ В E_N

В многомерном евклидовом пространстве E_n рассмотрен векторный подход к получению ортогональных проекций точек, линий и p -плоскостей на плоскость проекций произвольной размерности. Такой подход позволяет сделать более наглядным получение проекции фигуры и достаточно простым изучение свойств ортогонального проецирования, что необходимо для многомерной начертательной геометрии и ее приложений.

Ключевые слова: пространство, вектор, p -плоскость, проецирование.

В многомерном евклидовом пространстве E_n примем некоторую m -плоскость (плоскость размерности m) за плоскость проекций. Введем декартову систему координат $Oe_1 \dots e_n$ так, чтобы координатная плоскость $(O; e_1, \dots, e_m)$ совпала с m -плоскостью проекций (Π_m) . Радиус-вектор произвольной точки A в E_n записывается в известном виде

$$OA = x_1 e_1 + \dots + x_m e_m + \dots + x_n e_n \quad (1)$$

Радиус-вектором проекции A_m точки A на координатную плоскость $(O; e_1, \dots, e_m)$ будет вектор [1]

$$OA_m = x_1 e_1 + \dots + x_m e_m \quad (2)$$

Для получения радиус-вектора OA_m проекции A_m точки A необходимо вычеркнуть из (1) слагаемые с векторами, не входящими в направляющее пространство координатной m -плоскости Π_m (или оставить слагаемые с векторами, принадлежащими направляющему пространству (e_1, \dots, e_m) этой плоскости).

Из (1) и (2) сразу следует, что точка ортогонально проецируется на плоскость любой размерности в точку. Если (1) совпадает с (2), т.е. точка принадлежит плоскости проекций, то вычеркивать нечего и точка совпадает со своей проекцией. Точка, принадлежащая плоскости проекций, проецируется сама в себя.

Прямая линия $(A; a)$, заданная уравнением

$$OM = OA + ta \quad (3)$$

проецируется, в общем случае, в прямую линию. Уравнение (3) останется таким же, но все векторы, входящие в (3), будут иметь разложение по векторам e_1, \dots, e_m , а не по векторам e_1, \dots, e_n . Коэффициенты при e_1, \dots, e_m будут такими же, как в (3), т.е. составляющие каждого вектора, содержащие e_{m+1}, \dots, e_n будут вычеркнуты. Прямая, принадлежащая плоскости проекций Π_m , проецируется сама в себя, так как в ее уравнении уже нет векторов, имеющих составляющие с векторами e_{m+1}, \dots, e_n , т.е. вычеркивать нечего.

Прямая с уравнением (3) рассматривается как множество точек, а проекция — как множество проекций этих точек. Поэтому проекция точки прямой принадлежит проекции прямой. Тогда проекции пересекающихся прямых линий имеют общую точку.

Если в (3) вектор a является линейной комбинацией только векторов e_{m+1}, \dots, e_n , т.е. a параллелен плоскости $(O; e_{m+1}, \dots, e_n)$, то после вычеркивания слагаемых он станет нулевым, параметр t из (3) исчезнет. Прямая спроецируется в точку (проекция точки A). Прямая перпендикулярна плоскости проекций.

Если в (3) вектор a является линейной комбинацией только векторов e_1, \dots, e_m , т.е. a параллелен плоскости проекций Π_m , то вычеркивать нечего, и он при проецировании не изменится. Прямая, параллельная плоскости проекций, проецируется в параллельную прямую, проходящую через проекцию точки A .

Если вектор OA в уравнении (3) не содержит составляющих по e_1, \dots, e_m , то проекция прямой проходит через начало координат. Точка A при этом проецируется в точку O .

Если прямая (3) пересекает Π_m , то проекция прямой проходит через проекцию точки пересечения, так как она проецируется сама в себя. Если при этом вектор a параллелен плоскости $(O; e_{m+1}, \dots, e_n)$, то прямая проецируется в точку пересечения прямой и плоскости проекций Π_m .

Если одна прямая задана уравнением (3), а вторая прямая — уравнением $ON = OB + ub$, где $b = \beta a$, то эти прямые параллельны. После вычеркивания составляющих с векторами e_{m+1}, \dots, e_n равенство $b = \beta a$ останется неизменным, т.е. параллельные прямые линии проецируются, в общем случае, в параллельные прямые линии.

При проецировании точки A плоскость $(A; e_{m+1}, \dots, e_n)$ вполне ортогональна плоскости проекций Π_m , так как каждый ее направляющий вектор ортогонален направляющим векторам e_1, \dots, e_m плоскости проекций Π_m (векторы взяты из одной декартовой системы координат). Плоскость $(A; e_{m+1}, \dots, e_n)$ имеет уравнение

$$OM = OA + t_{m+1}e_{m+1} + \dots + t_n e_n \quad (4)$$

и проецируется на Π_m в точку, так как после вычеркивания составляющих, не входящих в направляющее пространство плоскости проекций, все параметры исчезнут. При этом проекцией плоскости будет точка A_m . Если переходить к синтетическому изложению, то именно этой плоскостью осуществляется проецирование точки A на плоскость Π_m . Эта плоскость является проецирующей, так как содержит все прямые пространства E_n , проходящие через точку A и ортогональные плоскости Π_m . Размерность этой плоскости равна $(n - m)$, по числу линейно независимых векторов, задающих направляющее пространство V_{n-m} этой плоскости в (4).

Две скрещивающиеся прямые расположены в одной 3-плоскости. Если $(n - m) \geq 3$, то эти прямые могут

находиться в проецирующей плоскости и проецируются на Π_m в одну точку. Точно так же пересекающиеся и параллельные прямые могут проецироваться на плоскость Π_m в одну точку. Если взять из начертательной геометрии пространства E_3 понятие конкурирующих точек, то все точки любой проецирующей $(n - m)$ -плоскости являются конкурирующими.

Кривая линия

$$OM = f_1(t)e_1 + \dots + f_m(t)e_m + \dots + f_n(t)e_n \quad (5)$$

в общем случае проецируется на Π_m в кривую линию. Если размерность пространства, которому принадлежит кривая линия меньше $(n - m)$, то она может спроецироваться в точку, так же как и скрещивающиеся прямые. Например, винтовая линия трехмерного пространства, принадлежащая проецирующей плоскости, размерность которой не менее трех, спроецируется в точку. Пространственная кривая может спроецироваться на Π_m в прямую линию, но при этом с уверенностью сказать, что она плоская (как в E_3), уже нельзя. Такое произойдет, например, в случае если $f_1(t), \dots, f_m(t)$ — линейные функции, а $f_{m+1}(t), \dots, f_n(t)$ — нелинейные функции. На комплексном чертеже Радищева такая кривая будет иметь прямые линии в качестве проекций на $(m - 1)$ двумерную плоскость проекций. Если среди $f_{m+1}(t), \dots, f_n(t)$ есть еще линейные функции, то проекций — прямых линий будет больше.

При проецировании r -плоскости на Π_m принцип получения проекции не меняется. Пусть уравнение r -плоскости

$$OM = OA + t^1 a_1 + \dots + t^p a_p \quad (6)$$

где a_1, \dots, a_p — линейно независимые направляющие векторы этой плоскости. Для любой точки r -плоскости справедливо правило получения ее проекции, значит, оно справедливо для всех точек и векторное уравнение (6) останется таким же, только все входящие в него векторы будут иметь разложение не по e_1, \dots, e_n , а по векторам e_1, \dots, e_m .

Уравнение r -плоскости (6) описывает множество точек плоскости, проекция r -плоскости — это множество проекций точек r -плоскости. Поэтому проекция точки r -плоскости принадлежит проекции r -плоскости.

Если размерность r -плоскости не более размерности плоскости проекций Π_m ($r \leq m$), то она может спроецироваться в r -плоскость или в плоскость меньшей размерности. Уменьшение размерности произойдет если какие-то из ненулевых векторов a_1, \dots, a_p имеют нулевые координаты по всем векторам e_1, \dots, e_m . Если эти координаты равны нулю у всех векторов a_1, \dots, a_p , то r -плоскость спроецируется в точку. Если они равны нулю только у $(p - 1)$ вектора, r -плоскость спроецируется в прямую линию и т.д.

Уменьшение размерности может произойти и при не равных нулю координатах по e_1, \dots, e_m у части векторов из a_1, \dots, a_p . Если, например, проекции векторов a_1 и a_2 станут линейно зависимыми, то это уменьшит размерность проекции r -плоскости. Такое возможно если существует линейная комбинация векторов a_1 и a_2 принадлежащая направляющему пространству проецирующей плоскости. Линейная комбинация части направляющих векторов r -плоскости принадлежит направляющему пространству V_p этой r -плоскости, и принадлежит направляющему пространству V_{n-m} проецирующей плоскости, значит, принадлежит пересечению этих пространств. Понижение

размерности проекции r -плоскости происходит, когда направляющее пространство этой плоскости пересекается с направляющим пространством проектирующей плоскости ($V_p \cap V_{n-m} = V_r$). Если изменить векторы $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_p$, так, чтобы g направляющих векторов r -плоскости были взяты из пространства пересечения V_r , то эти g векторов будут иметь нулевые координаты по $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_m$, как векторы пространства V_{n-m} . Таким образом, придем к случаю равенства нулю координат у части направляющих векторов r -плоскости при $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_m$, т.е. к первому случаю. Размерность проекции r -плоскости при этом равна $(p - r)$. Степень ортогональности r -плоскости и Π_m равна g/r .

Если у всех векторов, входящих в (6) коэффициенты разложения по $\mathbf{e}_{m+1}, \dots, \mathbf{e}_n$ равны нулю, то r -плоскость принадлежит плоскости проекций Π_m и проектируется сама в себя. Если эти координаты равны нулю у $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_p$ и не равны нулю у \mathbf{OA} , то r -плоскость параллельна Π_m и проектируется в параллельную плоскость, проходящую через проекцию точки A . Плоскость частично параллельная Π_m , будет проектироваться в частично параллельную r -плоскости плоскость. Степень параллельности r -плоскости и ее проекции будет такой же, как степень параллельности r -плоскости и Π_m , если размерность проекции равна размерности r -плоскости. Если $V_p \cap V_m = V_d$, и при этом у r -плоскости и Π_m нет общих точек, то возможно, что $V_p \cap V_{n-m} = V_r$. Тогда плоскости параллельны со степенью d/p и ортогональны со степенью g/p , при этом $d + r \leq p$. В этом случае размерность проекции равна $(p - r)$, степень параллельности r -плоскости и ее проекции будет равна $d/(p - r)$. Если при тех же условиях r -плоскость пересекает Π_m , то можно говорить о степени параллельности по определению Схоуте [2] или же рассматривать только ортогональность.

Если $r > m$, то размерность проекции плоскости будет не более m . При этом p направляющих векторов линейно выражаются через m векторов, а поскольку $r > m$, то направляющие векторы становятся линейно зависимыми [3], и размерность понижается.

Книжная полка

Леонова, Л. М. Инженерная графика. Резьбовые и сварные соединения [Текст] : учеб. пособие / Л. М. Леонова, К. Л. Панчук, Ф. Н. Притыкин ; ОмГТУ. – Омск : Изд-во ОмГТУ, 2010. – 99 с. : рис., табл. – Библиогр. : с. 68–69. – ISBN 978-8149-0885-8.

В учебном пособии представлены общие требования, предъявляемые стандартом к разработке и оформлению конструкторских документов; даны описания способов изготовления изделий с резьбой, характеристики геометрических параметров резьбы в зависимости от технических и технологических условий изготовления и эксплуатации изделий резьбового соединения, приведены основные правила изображения резьбы и резьбовых соединений в соответствии с требованиями государственных стандартов, а также требования, предъявляемые к сборочным чертежам разъемных и неразъемных соединений. Выполнен обзор вопросов стандартизации, относящихся к конструкторским документам, стандартизированным терминам, обозначениям основных групп комплекса стандартов «Единая система конструкторской документации» в РФ. Пособие содержит комплект чертежей для самостоятельной проработки студентами.

Леонова, Л. М. Инженерная графика (изделия, документы) [Текст] : учеб. пособие / Л. М. Леонова, Л. К. Куликов, Н. Н. Чигрик ; ОмГТУ. – Омск : Изд-во ОмГТУ, 2010. – 46 с. : рис., табл. + 25 с. – ISBN 978-5-8149-0827-8.

В учебном пособии представлены общие требования, предъявляемые стандартом к разработке и оформлению конструкторских документов; виды изделий, виды и комплектность конструкторских документов; текстовых документов; графической части чертежа; текстовой информации на чертежах, а также требования, предъявляемые к чертежам деталей и сборочным чертежам разъемных и неразъемных соединений. Проведен обзор вопросов стандартизации, относящихся к конструкторским документам, стандартизированным терминам, обозначениям основных групп комплекса стандартов «Единая система конструкторской документации» в РФ. Содержит комплект чертежей для самостоятельной проработки студентами.

Рассмотрение свойств ортогонального проектирования r -плоскости на плоскость проекций Π_m возможно на основе свойств проектирования на гиперплоскость Π_{n-1} и правила последовательно проектирования [4]. Введем ряд координатных плоскостей $\Pi_m \subset \Pi_{m+1} \subset \dots \subset \Pi_{n-2} \subset \Pi_{n-1}$. Проекция точки A на Π_m может быть получена последовательным проектированием A на Π_{n-1} (получена проекция A_{n-1}), точки A_{n-1} на Π_{n-2} (получена проекция A_{n-2}) и т.д. до A_m (проекция A_{m+1} на Π_m). Все свойства проектирования на гиперплоскость при каждом проектировании сохраняются. Это позволяет подробно проследить процесс формирования проекции.

Векторный подход к рассмотрению ортогонального проектирования в многомерном евклидовом пространстве позволяет сделать наглядным процесс получения проекции фигуры и достаточно просто получить свойства проектирования, что необходимо для многомерной начертательной геометрии и при изучении многопараметрических систем и многофакторных процессов.

Библиографический список

1. Куликов, Л. К. Ортогональное проектирование в E_n / Л. К. Куликов // Прикл. геометрия та інж. графіка. – К. : КНУБА, 2008. – Вип. 79. – С. 109–112.
2. Sommerville, D. M. Y. An introduction to the geometry of n dimensions / D. M. Y. Sommerville. – London, 1929. – 190 с.
3. Постников, М. М. Лекции по геометрии. Семестр 1. Аналитическая геометрия / М. М. Постников. – М. : Наука, 1979. – 336 с.
4. Куликов, Л. К. Координатная ломаная / Л. К. Куликов // Омский научный вестник, 2002. – Вып. 21. – С. 45–46.

КУЛИКОВ Леонид Константинович, кандидат технических наук, доцент кафедры начертательной геометрии, инженерной и компьютерной графики. Адрес для переписки: 644050, пр. Мира, 11.

Статья поступила в редакцию 23.09.2010 г.

© Л. К. Куликов